

ÖZGEÇMİŞ VE ESERLER LİSTESİ

ÖZGEÇMİŞ

Adı ve Soyadı: Ömer ÇETİN

Doğum Tarihi: 10 Nisan 1981

Doğum Yeri: İzmir

Akademik Unvanı: Doktor Öğretim Üyesi

E-postası: omer_cetin@outlook.com.tr

Bildiği Yabancı Diller (Puan ve Yılı): İngilizce (65 – 2016)

Aldığı Sertifikalar:

- Güdüm Teknolojileri - Savunma Sanayi Teknoloji Merkezi – 2016
- NVIDIA High Performance Computing - İTÜ Ulusal Yüksek Başarımlı Hesap Merkezi – 2010
- Uydu Teknolojileri Proje Yönetimi - TÜBİTAK Uzay Teknolojileri Araştırma Enstitüsü – 2007
- Uydu Teknolojileri - TÜBİTAK Uzay Teknolojileri Araştırma Enstitüsü – 2007
- Centra Synchronous Learning Systems & LMS Setup, Administration, Operation and Maintenance Training – Probil Uzaktan Eğitim Teknolojileri – 2007

Uzmanlık Alanı: Otonom sistemlerin uçuş kontrolü, Çok çekirdekli paralel programlama

Derece	Bölüm/Program	Üniversite	Yıl
Lisans	Bilgisayar Mühendisliği Ana Bilim Dalı / Bilgisayar Mühendisliği Programı	Hava Harp Okulu	2003
Y. Lisans	Bilgisayar Mühendisliği Ana Bilim Dalı / Yazılım Mühendisliği Programı	Hava Harp Okulu Havacılık ve Uzay Teknolojileri Enstitüsü	2008
Doktora	Bilgisayar Mühendisliği Ana Bilim Dalı / Bilgisayar Mühendisliği Programı	Hava Harp Okulu Havacılık ve Uzay Teknolojileri Enstitüsü	2015
Doç. / Prof.	-	-	-

Yüksek Lisans Tez Başlığı ve Tez Danışmanları:

Otonom İHA'ların Uçuş Kontrol ve Navigasyon Görevleri için Bulanık Mantık Tabanlı Çözüm Yaklaşımı (Fuzzy Logic Based Autonomous Flight Control and Navigation System for Unmanned Aerial Vehicles), Yrd.Doç.Dr. Sefer Kurnaz ve Prof.Dr. Okyay Kaynak, Temmuz 2008

Doktora Tezi/S.Yeterlik Çalışması/Tıpta Uzmanlık Tezi Başlığı ve Danışmanı:

Çoklu Otonom İnsansız Hava Araçları için Paralel Programlama Tabanlı Yol Planlaması (Parallel Programming Based Path Planning for Multi-Autonomous Unmanned Vehicles), Doç.Dr. Güray YILMAZ, Mayıs 2015

Görevler:

Görev Unvanı	Görev Yeri	Yıl
Öğretim Görevlisi	Hava Harp Okulu	2008-2012
Öğretim Görevlisi	Milli Savunma Üniversitesi Hezârfen Havacılık ve Uzay Teknolojileri Enstitüsü	2017-2018
Öğretim Üyesi (Yarı Zamanlı - Görevlendirmeli)	Beykent Üniversitesi Mühendislik ve Mimarlık Fakültesi Bilgisayar Mühendisliği Bölümü	2018-2020
Öğretim Üyesi	Milli Savunma Üniversitesi Hezârfen Havacılık ve Uzay Teknolojileri Enstitüsü	2018-halen
Öğretim Üyesi (Yarı Zamanlı - Görevlendirmeli)	Haliç Üniversitesi Mühendislik Fakültesi Bilgisayar Mühendisliği Bölümü	2020-halen

Yönetilen Yüksek Lisans Tezleri:

- Adli Bilişim Atlama Teknikleri ve Karşı Tedbirler, Siber Güvenlik Yüksek Lisans Tezi, Murat GÜL (2018-Tamamlandı, Tez Eş Danışmanı)
- CNN Derin Öğrenme Tekniği ile Görüntü Sınıflandırma, Bilgisayar Müh. Yüksek Lisans, Melek Tursun (2018-Devam Ediyor, Tez Danışmanı)
- Kablosuz İletişim Kuran Cihazlar Arasında Güvenli Görüntü Aktarımı, Siber Güvenlik Yüksek Lisans, Ebrar Şahin (2020-Devam Ediyor, Tez Danışmanı)

Yönetilen Doktora Tezleri/Sanatta Yeterlik Çalışmaları:

- Sensör Füzyonuna Dayalı Derin Öğrenme Yöntemleri ile Anomali Tespiti, Bilgisayar Müh. Doktora, Ahmet Özcan (2018-Devam Ediyor, Tez Danışmanı)
- Nesne Sınıflandırma Yaklaşımına Dayalı Otonom Yol Planlaması, Bilgisayar Müh. Doktora, Önder Alparlan (2019-Devam Ediyor, Tez Danışmanı)

Projelerde Yaptığı Görevler:

- "High Speed OFDM-PON System Design with GPGPU Technology - Phase I, Parallel FFT Algorithm Development and Implementation", Bahçeşehir Üniversitesi ve Japonya KDDI Laboratuvarları, Araştırmacı, 2011.
- "High Speed OFDM-PON System Design with GPGPU Technology - Phase II, Parallel LDPC Algorithm Development and Implementation", Bahçeşehir Üniversitesi ve Japonya KDDI Laboratuvarları, Araştırmacı, 2012.
- "Grup Halindeki Kooperatif İnsansız Hava Araçları için Grafik İşlemcilerin Genel Amaçlı Programlanması Tabanlı Çarpışma Önleme ve Fiziki Engellerden Sakınma Sistemi Tasarımı ve Geliştirilmesi", TUBİTAK 1001 - 112E281, Bursiyer Araştırmacı, 2013-2014.

İdari Görevler:

- Uzaktan Eğitim Sistem Yöneticisi, Havacılık ve Uzay Teknolojileri Enstitüsü, 2008-2010
- Psikomotor ve Psikoteknik Değerlendirme Kısım Amiri, Milli Savunma Üniversitesi Hava Harp Okulu (2016-2017)
- Enstitü Sekreteri, Milli Savunma Üniversitesi Hezârfen Havacılık ve Uzay Teknolojileri Enstitüsü (2017 - 2020)
- Bilgisayar Mühendisliği Ana Bilim Dalı Başkanı, Milli Savunma Üniversitesi Hezârfen Havacılık ve Uzay Teknolojileri Enstitüsü (2017-2020)
- Paralel Programlama Laboratuvarı Koordinatörü, Hezârfen Havacılık ve Uzay Teknolojileri Enstitüsü (2011 - 2013) (2017 - 2020)
- Otonom Sistemler Laboratuvarı Koordinatörü, Hezârfen Havacılık ve Uzay Teknolojileri Enstitüsü (2017 - 2020)

Bilimsel Kuruluşlara Üyelikler:

- Ulusal Savunma Uygulamaları Modelleme ve Simülasyon Konferansı (USMOS), Orta Doğu Teknik Üniversitesi, Yürütme Kurulu Üyesi, 2007-2009-2011
- NATO Advanced Study Institute (ASI) 2010 Advanced All-Terrain Unmanned Systems Organizasyon Komitesi Üyesi, 2010.
- NATO Research & Technology Organization (RTO) System Concepts and Integration (SCI) Üyesi, 2008-2010.
- Unmanned Aerial Vehicles Workshop (UVW2010) Turkish Air Force Academy, Publication Committee Co-Chair, 2010.
- International Conference on Unmanned Aerial Vehicles (ICUAS) Advisory Committee Member 2011-2012.
- International Conference on Unmanned Aerial Vehicles (ICUAS) International Program Committee (IPC) Member, 2013-2014-2015-2016.
- Journal of Aeronautics and Space Technologies, Editör Kurul Üyesi (2016 - halen)
- Journal of Organizational Behavior Review, Bilim Kurulu Üyesi (2019 - halen)

Ödüller:

- TSK Öğrenim Başarı Şerit Rozeti (Lisansüstü eğitim mezuniyeti sıralaması aynı yıl tüm mezunlar arasında ilk üç derece içinde olmak), 2016
- TÜBİTAK 5'inci Uluslararası İnsansız Hava Araçları Yarışması Sabit Kanat Kategorisi Birincilik Ödülü, Takım Danışmanı, 2020

Son iki yılda verdiği lisans ve lisansüstü düzeydeki dersler (Açılmışsa, yaz döneminde verilen dersler de tabloya ilave edilecektir):

Akademik Yıl	Dönem	Dersin Adı	Haftalık Saati		Öğrenci Sayısı
			Teorik	Uygulama	
2018-2019	Güz	Paralel Programlama (Lisansüstü)	3	0	7
		Veri Yapıları ve Algoritmalar (Lisans)	4	0	84
	Bahar	İşletim Sistemleri (Lisans)	3	0	24
		Bilgisayar Grafikleri (Lisans)	3	0	74
		Akıllı Otonom Sistemler (Lisansüstü)	3	0	12
2019-2020	Güz	Mobil Uygulama Programlama (Lisans)	3	0	46
		Veri Yapıları ve Algoritmalar (Lisans)	2	2	80
		Paralel Programlama (Lisansüstü)	3	0	13
	Bahar	Akıllı Otonom Sistemler (Lisansüstü)	3	0	10
		Paralel Programlama İleri Konular (Lisansüstü)	3	0	3
		Bilgisayar Ağları	3	0	30
		Bilgisayar Grafikleri (Lisans)	3	0	103
		Görüntü İşleme	3	0	16
2020-2021	Güz	Mikroişlemciler (Lisans)	3	2	71
		Nesnelerin İnterneti (Lisansüstü)	3	0	20

Eserler

A. Uluslararası hakemli dergilerde yayımlanan makaleler:

A1. Anıl Sezgin and **Omer Cetin**; "Autonomous Line Follower Robot with Fuzzy Based Hybrid Controller"; Journal of Intelligent & Fuzzy Systems, vol. Pre-press, no. Pre-press, pp. 1-11, 2020.

A2. **Omer Cetin**; "Parallelizing Simulated Annealing Algorithm For TSP on Massively Parallel Architectures"; Journal of Aeronautics and Space Technologies, Volume 11, Issue 1, Pages 75-85, 2018

A3. **Omer Cetin**, Guray Yilmaz; "Real-time autonomous UAV formation flight with collision and obstacle avoidance in unknown environment"; Journal of Intelligent & Robotic Systems 84 (1-4), 415-433, 2016. <https://doi.org/10.1007/s10846-015-0318-8>

A4. **Omer Cetin**, Selcuk Keskin, Taskin Kocak; "Real-Time FFT Computation Using GPGPU for OFDM-Based Systems"; Circuits, Systems, and Signal Processing 35 (3), 2015. <https://doi.org/10.1007/s00034-015-0106-5>

A5. **Omer Cetin**, Guray Yilmaz; "Sigmoid Limiting Functions and Potential Field Based Autonomous Air Refueling Path Planning for UAVs"; Journal of Intelligent & Robotic

Systems, DOI 10.1007/s10846-013-9902-y, Volume 73, Issue 1-4, pp 797-810, January 2014.<https://doi.org/10.1007/s10846-013-9902-y>

A6. Omer Cetin, Ibrahim Zagli and Guray Yilmaz; "Establishing Obstacle and Collision Free Communication Relay for UAVs with Artificial Potential Fields", Journal of Intelligent & Robotic Systems, Volume 69, Issue 1, Page 361-372, 2013.<https://doi.org/10.1007/s10846-012-9761-y>

A7. Omer Cetin and Ibrahim Zagli; "Continuous Airborne Communication Relay Approach Using Unmanned Aerial Vehicles", Journal of Intelligent & Robotic Systems, Volume 65, Numbers 1-4, Pages 549-562, 2012.<https://doi.org/10.1007/s10846-011-9556-6>

A8. Omer Cetin, Sefer Kurnaz and Okyay Kaynak; "Fuzzy Logic Based Approach to Design of Autonomous Landing System for Unmanned Aerial Vehicles", Journal of Intelligent & Robotic Systems, Volume 61, Numbers 1-4, Pages 239-250, 2011.<https://doi.org/10.1007/s10846-010-9508-6>

A9. Omer Cetin, Sefer Kurnaz, Okyay Kaynak, Hakan Temeltas; "Potential Field-Based Navigation Task for Autonomous Flight Control Of Unmanned Aerial Vehicles"; International Journal of Automation and Control (IJAAC); Volume 5, Numbers 1, Pages 1-21, 2011.<https://doi.org/10.1504/IJAAC.2011.037377>

A10. Sefer Kurnaz, **Omer Cetin**; "Autonomous Navigation and Landing Tasks for Fixed Wing Small Unmanned Aerial Vehicles"; Acta Polytechnica Hungarica, Volume 7, Number 1, Pages 87-102, 2010.

A11. Sefer Kurnaz, **Omer Cetin** and Okyay Kaynak, "Adaptive Neuro-Fuzzy Inference System Based Autonomous Flight Control of Unmanned Air Vehicles," Expert Systems With Applications, Volume 37, Number 2, Pages 1224-1239, 2010.<https://doi.org/10.1016/j.eswa.2009.06.009>

B. Uluslararası bilimsel toplantılarda sunulan ve bildiri kitaplarında (proceedings) basılan bildiriler:

B1. Anil Sezgin, **Omer Cetin**; Design and Implementation of Adaptive Fuzzy PD Line Following Robot. In: Kahraman C., Cebi S., Cevik Onar S., Oztaysi B., Tolga A., Sari I. (eds) Intelligent and Fuzzy Techniques in Big Data Analytics and Decision Making. INFUS 2019. Advances in Intelligent Systems and Computing, vol 1029. 2019 Springer, Cham link

B2. Omer Cetin, Guray Yilmaz; "GPGPU Accelerated Real-Time Potential Field Based Formation Control for Unmanned Aerial Vehicles", International Conference on Unmanned Aerial Vehicles, ICUAS14, pp.103-114, May 27-30, Orlando-FL, USA, 2014. doi: 10.1109/ICUAS.2014.6842245. link

B3. Omer Cetin, Guray Yilmaz; "GPGPU Accelerated Potential Field Based Autonomous Air Refueling Approach for UAVs", International Conference on Unmanned Aerial Vehicles, ICUAS13, May 28-31, Atlanta, USA, 2013. link

B4. Omer Cetin, Ibrahim Zagli and Guray Yilmaz; "Obstacle Free Airborne Communication Relay Approach by Using Autonomous Unmanned Aerial Vehicles",

International Conference on Unmanned Aerial Vehicles,UAV2012, June 12-15, Philadelphia, USA, 2012.

B5. Omer Cetin, Ibrahim Zagli; "Continuous Airborne Communication Relay Approach Using Unmanned Aerial Vehicles", International Conference on Unmanned Aerial Vehicles, UAV2011, June 12-15, Denver, USA, 2011.

B6. Omer Cetin, Sefer Kurnaz and Okyay Kaynak; "Fuzzy Logic Based Approach To Design Of Autonomous Landing System for Unmanned Aerial Vehicles", International Conference on Unmanned Aerial Vehicles,UAV2010, June 21-23, Al Bustan Rotana Hotel, Dubai, UAE, 2010.

B7. Omer Cetin, Ozmen B., Kurnaz S., Temeltas H.; "Potential Field Based Navigation Task for Autonomous Flight Control of Unmanned Aerial Vehicles" UAV'09, 2nd International Symposium on Unmanned Aerial Vehicles, June 8-10, Nevada, USA, 2009.

B8. Omer Cetin; "Uzaktan Eş Zamanlı Yüksek Lisans Eğitim Sistemi" UES08 İnternet Teknolojileri ile Uzaktan Eğitim Sempozyumu, Gazi Üniversitesi Bilişim Enstitüsü, 1-2 Mayıs, Ankara, 2008.

C. Yazılan ulusal/uluslararası kitaplar veya kitaplardaki bölümler:

C1. Yazılan ulusal/uluslararası kitaplar:

C1.1. -

C2. Yazılan ulusal/uluslararası kitaplardaki bölümler:

C2.1. Omer Cetin, "Present Applications of Humanoid Robots & Fuzzy Control", Chapter in "Toward Humanoid Robots The Role of fuzzy Sets: A Handbook on Theory and applications", Editors: Cengiz Kahraman & Eda Bolturk, ISBN: XXXX, XX sayfa, Springer, 2020.

C2.2. Omer Cetin, "Zamandaşlık (Concurrency), Karşılıklı Dışlama (Mutual Exclusion), Senkronizasyon, Ölümcül Kilitlenme (Deadlock)", İşletim Sistemleri kitabı Bölüm 4, Editör: Prof. Dr. Vedat COŞKUN, ISBN: 978-605-9594-72-1, 356 sayfa, Papatya Bilim Akademik Yayınevi, 2020.

C2.3. Omer Cetin, Ibrahim Zagli; "Continuous Airborne Communication Relay Approach Using Unmanned Aerial Vehicles", Recent Developments in Unmanned Aircraft Systems, Chapter 38, Springer, ISBN 978-94-007-3032-8, 2012.

C2.4. Sefer Kurnaz, **Omer Cetin**, and Okyay Kaynak; "Fuzzy Logic Based Approach to Design of Flight Control and Navigation Tasks for Autonomous Unmanned Aerial Vehicles", Unmanned Aircraft Systems, Chapter 8, Pages 229-244, Springer ISBN 1402091362,9781402091360, 2009.

D. Ulusal hakemli dergilerde yayımlanan makaleler:

D1. **Omer Cetin**, "Parallelizing Simulated Annealing Algorithm For TSP on Massively Parallel Architectures"; Journal of Turkish Air Force Academy Aeronautics and Space Technologies Institute, Volume 11, Issue 1, Pages 75-85, 2018.

D2. Oğuzhan Bayraktar, Faruk Özdemir, **Omer Cetin**, Güray Yılmaz; "İnsansız Hava Araçları İçin Otonom İniş Sistemi Simülatörü Tasarımı", Gazi Üniversitesi Bilişim Teknolojileri Dergisi, Cilt 5, Sayı 2, Sayfa 1-8, Mayıs 2012.

D3. Sefer Kurnaz, **Omer Cetin**, Fuat Ince; "Yazılım Mühendisliğinde Kalite ve UML, (UML and Quality Issues on Software Engineering)", Journal of Turkish Air Force Academy Aeronautics and Space Technologies Institute, Volume 1, Issue 2, Pages 1-12, 2003.

E. Ulusal bilimsel toplantılarda sunulan ve bildiri kitaplarında basılan bildiriler:

E1. **Omer Cetin**, Kaplan M.C., Aydın A.; "Bulanık Mantık Tabanlı Yaklaşım ile Otonom İnsansız Hava Araçları için Yer Kontrol Sistemi Simülatör Dizayını, USMOS 2009, 3. Ulusal Savunma Uygulamaları Modelleme ve Simülasyon Konferansı, 17-18 Haziran, ODTÜ-Kültür Kongre Merkezi-ANKARA, 2009.